

**Rpre**<sup>0,22</sup>

@*loc* precondition for  $a(v:T)$ :

$P \text{ State}(ds) \ v$

$\equiv_{\text{def}} \text{inr}(\text{inr}(\text{inr}(\text{inr}(\text{inr}(\text{inr}(\text{inl}(\langle loc, ds, a, T, P \rangle))))))))))$